

درب بازکن پارکینگی راما



راهنمای نصب و کاربری کدمحصول: RP01 محصولی از شرکت صنایع راماپارسیان

موارد قابل توجه برای نصاب:

- ۱ برای اطمینان از ایمنی افراد، خواندن کلیه موارد این دستورالعمل اهمیت دارد. نصب ناصحیح یا استفاده غلط از محصول، میتواند موجب آسیب شود.
 - ۲ این دستورالعمل، باید قبل از نصب محصول با دقت خوانده و برای استفاده های آتی، بخوبی نگهداری شود.
 - ۳ **راما** هیچگونه مسئولیتی در قبال استفاده نامتناسب از این محصول ندارد.
 - ۴ قبل از شروع نصب یا تعمیرات، باید برق تغذیه دستگاه قطع باشد.
- ۵ تغذیه اصلی بازوها باید مجهز به یک کلید دو پل با دو کنتاکت باز بفاصله 3mm یا بیشتر باشد. استفاده از یک فیوز حرارتی 6A توصیه میشود.
 - ۶ کلید قطع دو قطب در مسیر سیم کشی در نظر گرفته شود.
 - ۷ مطمئن شوید که سیستم اتصال زمین بطور کامل نصب و در نهایت، قسمتهای فلزی به آن وصل شده است .
 - ۸ به کاربر تاکید کنید که چشمی ها ، ابزار ایمنی هستند و نباید آسیب ببینند و نیز چراغ چشمک زن ، نوعی هشدار به حساب می آید.
 - ۹ در حین نصب، اجازه ندهید کودکان یا حتی بزرگسالان در کنار محصول توقف کنند.
 - ۱۰ برای پیشگیری از کارکرد ناخواسته بازوی محرک، ریموت کنترل را از دسترس کودکان دور نگه دارید.
 - ۱۱ به کاربر اعلام نمایید که عبور وقتی مجاز است که بازوی محرک کاملا" متوقف شده باشد.
 - ۱۲ کاربر نباید هیچگونه اقدامی برای تعمیر انجام دهد. تعمیر تنها باید توسط شخص تایید شده توسط شرکت صورت پذیرد.
 - ۱۳ همه اطلاعات و هشدارهای لازم را به کاربر اطلاع داده و این دفترچه را تحویل کاربر نمایید.
 - ۱۴ انجام هر کاری که در این دستورالعمل ذکر نشده، غیرمجاز میباشد.

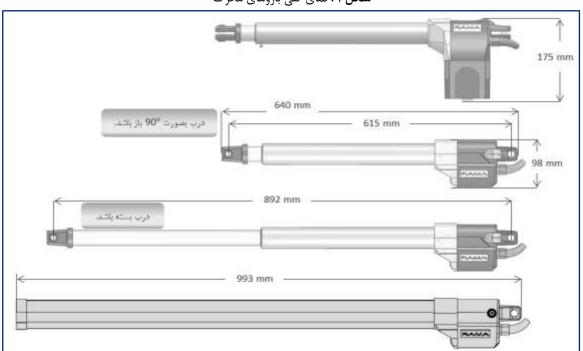
ابزار لازم برای نصب:

۱- متر فلزی ۲ - وسایل جوش و برش آهن ۳- تراز ۴- فازمتر ۵- ست آچار و پیچ گوشتی و انبردست

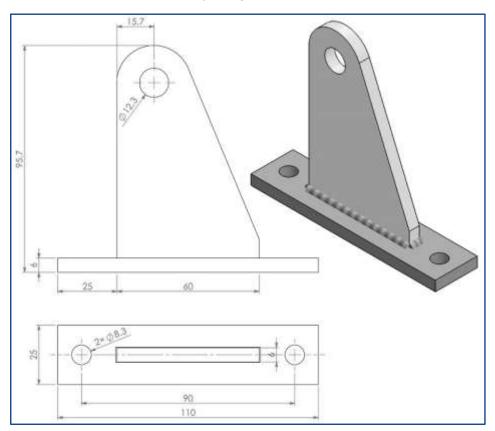
۶- تیشه یا چکش و قلم

۱ – شرح و مشخصات فنی

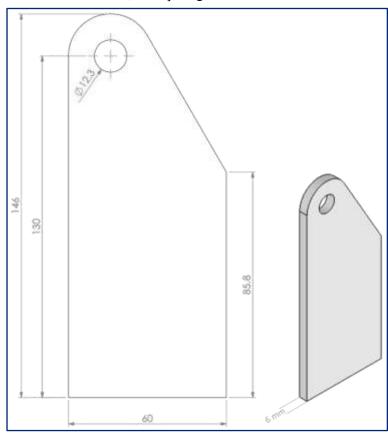
شکل ۱: نمای کلی بازوهای محرک



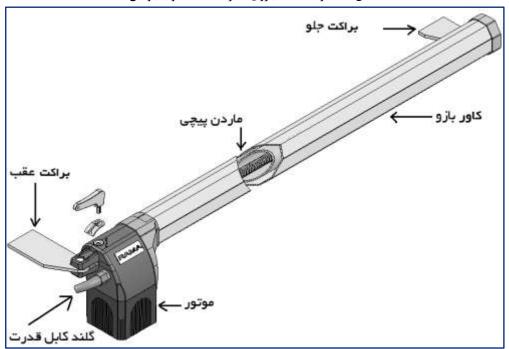
شکل ۲: براکت جلو



شکل ۳: براکت عقب



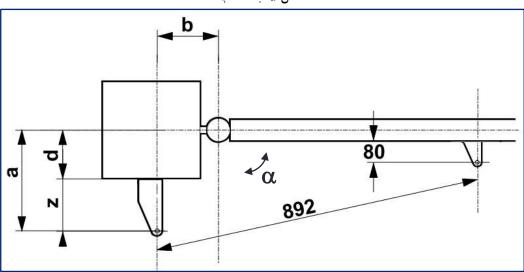
شکل ۴: اجزاء مختلف بازوی محرک (جک) درب باز کن



جدول ۱: مشخصات فنی بازوی محرک RP01

<i>y 67</i> .8			
6.5	وزن بازو (Kg)	RP01	مدل
18	سیکل کار (سیکل/ساعت)	230 V AC	ولتاژ كار
2.0	ماکزیمم طول لنگه درب (m)	280	توان ورودی (W)
290	دامنه حرکتی پیستون (mm)	50	فرکانس کار (Hz)
1400 rpm	موتور الكتريكي	3000	ماکزیمم نیروی کششی/ فشاری (N)
140 °c	دمای کات اوت سیم پیچ موتور	-20 ~ +50°C	محدوده دما ($^{\circ}$ C)
8 μF/400V	خازن	IPX4	حفاظت IP
		5	مدت زمان کار اسمی (دقیقه)

شکل ۵: ابعاد نصب



جدول ۲: ابعاد توصیه شده

d (mm)	c (mm)	b (mm)	a (mm)	زاویهء باز شدن (α)
100	290	145	145	90°
80	290	125	125	110°

توضیح: d ابعاد بیشینه طبق جدول ۲ و c دامنه حرکتی میله پیستون طبق نکات زیر میباشد.

توجه: برای پیشگیری از اعمال نیروهای نامناسب به بازوها و ناهماهنگی سرعتهای باز و بسته شدن لنگه ها، رعایت مقادیر جدول فوق و نکات زیر در نصب ضروریست:

نکات مهم در محاسبه ابعاد نصب:

اگر نیاز به انجام تغییرات در ابعاد درج شده در جدول ۲ باشد بشرح زیر رفتار شود:

برای بازشدن ۹۰ درجه ای لنگه درب : a+b=c

برای بازشدن بیش از ۹۰ درجه ای لنگه درب : a+b<c

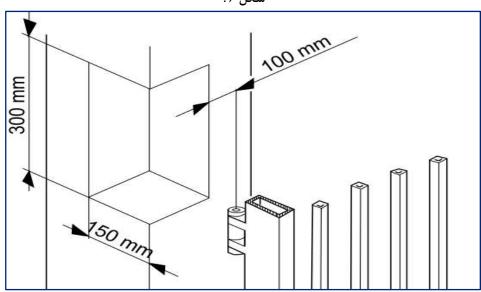
هرچه ابعاد بین a و b کمتر باشد، سرعت حرکت درب بیشتر است.

همیشه مطابق استانداردهای جاری رفتار شود.

حداقل اختلاف بین a و d به اندازه 4cm است. اختلاف های بیشتر موجب سرعت تغییر قابل توجه درحین باز و بسته شدن درب خواهد شد. برای ایجاد فضای کافی برای بازوی محرک ، حداقل مقدار برای 45mm ، z در نظر گرفته شود. (شکل ۵)

اگر ابعاد درب ها یا موقعیت لولاها، اجازه ایجاد فاصله مشخص شده a را نداد، مطابق شکل ۶ یک گوشه در کنار درب ساخته شود.

شکل ۶:



۲ – نقشه استاندارد نصب

شکل ۷:



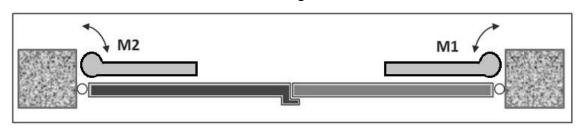
۳– نصب بازوهای محرک

۳.۱ کنترل های اولیه

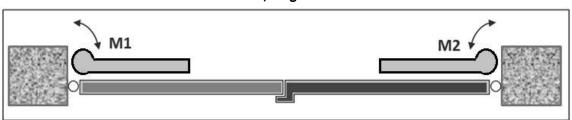
قبل از نصب بازوی محرک موارد زیر را کنترل کنید:

- طول هر لنگه درب بیش از 2.0 متر نباشد.
 - چارچوب درب محکم و سخت باشد.
- درب بدون هیچ گونه گیر کردن در مسیر رفت و برگشت حرکت داشته باشد.
 - لولاها سالم و روان باشند.
 - حد باز و بسته شدن درب، مناسب باشد.
- هرگونه جوش یا تعمیر درب که موثر بر کارکرد درب باز کن است، باید قبل آغاز مراحل نصب انجام شده باشد.
- اگر یکی از لنگه ها یا هر دو لنگه درب مطابق شکل ۸ (الف و ب و ج) دارای لبه بود، به جایگاه اتصال موتور ۱ و ۲ توجه شود.

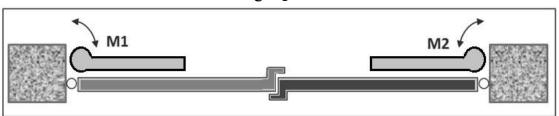
شكل ٨-الف



شکل ۸-ب



شکل ۸-ج



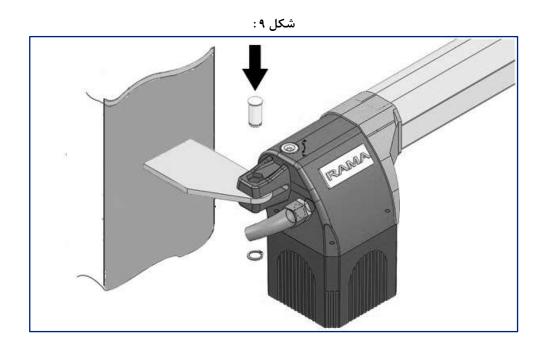
٣.٢ مراحل نصب بازوها

ابتدا لازم است که به جهت نصب براکتهای جلو و عقب که در شکل ۵ و ۹ و ۱۱ مشخص است توجه شود و همچنین نصب کاملاً افقی براکتها مد نظر قرار گیرد.

۱. براکت عقب را مطابق شکل ۹ و با رعایت مقادیر a و b (از شکل ۵ و جدول ۲) به ستون درب جوش بزنید . زاویه مورد نیاز باز شدن را مطابق جدول ۲ ، در نظر داشته باشید و طول براکت را درصورت نیاز تنظیم کنید.

براکت عقب باید بطور مستقیم به یک سطح آهنی مستحکم از ستون درب کاملاً جوش شود اما اگر فریم درب طوریست که اجازه اتصال براکت را نمیدهد، یک صفحه یا پروفیل کمکی با استحکام کافی اضافه کنید.

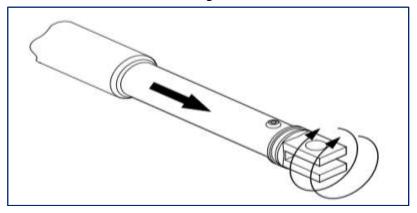
۲. پایه عقب درب بازکن را توسط پین و خار تعبیه شده مطابق **شکل ۹** به براکت عقب متصل نمایید.



۳. بازوی محرک را آزاد کنید (مطابق پاراگراف ۷)

۴. پیستون (بازوی استیل) را از انتهای کورس آن مطابق جهت فلش **شکل ۱۰** و تا جاییکه فاصله پین عقب و جلو مطابق **شسکل ۲**، برابـر بـا 89.2 Cm شود ، به بیرون بکشید .

شکل ۱۰:

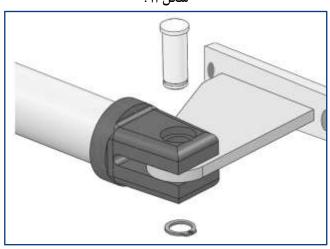


۵. بازوی محرک را قفل کنید (مطابق پاراگراف از صفحه ۹)

۶. پیستون (بازوی استیل) را ۲ دور کامل در جهت عقربه های ساعت بچرخانید (**شکل ۱۰**)

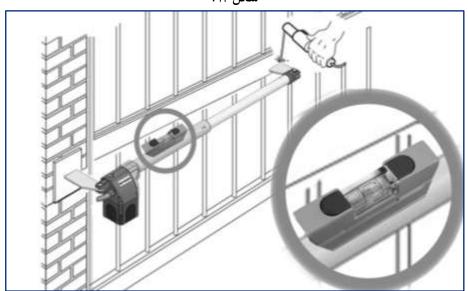
۷. جلوی براکت را در داخل میله مطابق شکل ۱۱ سوار کنید .

شکل ۱۱:



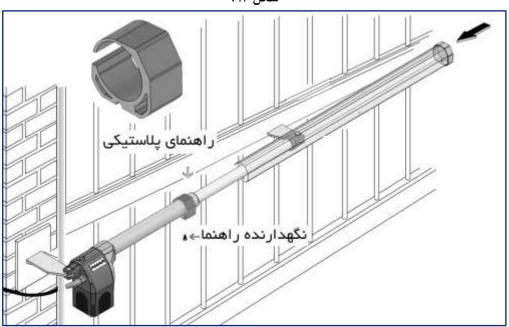
۸. درب را بسته، بازوی محرک را بکمک یک تراز ، کاملاً افقی نگه دارید . محل مناسب نصب براکت جلو روی درب پیدا میشود. (شکل ۱۲)

شکل ۱۲:

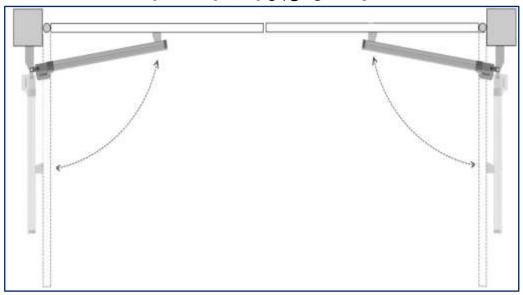


- ۹. برای پیشگیری از هر گونه آسیب به بازو ، قبل از جوش، آن را بطور موقت از براکت جدا کنید.
- ۱۰. براکت جلو را بطور افقی با دو خالجوش به محل نصبی که مشخص کرده اید، محکم کنید. بدین ترتیب ، ابتدا براکت عقب نصب شده و سپس براکت جلو با رعایت تراز بودن کامل بازو نصب میگردد.
- ۱۱. بازوهای محرک را مطابق پاراگراف ۷ ، خلاص کرده و مطمئن شوید که درب ها به آرامی و بـدون گیـر بـاز میشـوند و در انتهـای دامنـه -حرکت، متوقف میشوند.
 - ۱۲. حال براکت جلو را بطور کامل به لنگه درب جوش کنید و سپس بازوی محرک را مطابق پاراگراف ۸ قفل نمایید .
- ۱۳. راهنمای پلاستیکی را مطابق شکل ۱۳ روی لوله دربازکن سوار کرده و کاور آلومینیومی را روی راهنما منتقل نموده و با پیچ سفت نمایید.
 - ۱۴. مراحل عملیات را برای نصب بازوی دوم تکرار کنید.
 - ۱۵. اتصالات تابلوی کنترل را ببندید.
 - ۱۶. تابلوی کنترل و ریموت ها را برنامه ریزی کنید.

شکل ۱۳:



شکل ۱۵: نمای کلی پس از نصب در حالت ۹۰ درجه



۶– تست کردن بازوها

کارکرد بازوها را و همه اتصالات را بدقت بررسی کنید.

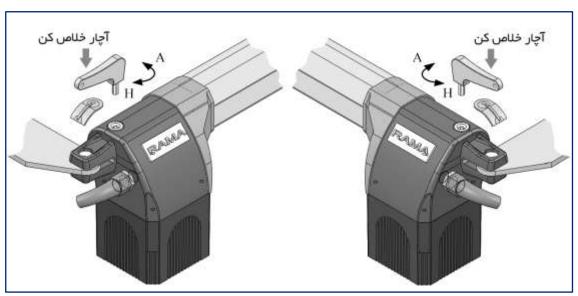
۷– کارکرد دستی (خلاص نمودن درب)

در صورت وقوع اشکال یا کارکرد ناصحیح ، میتوان سیستم را بطور دستی بکار انداخت. یعنی مانند شکل ۱۶ با چرخاندن آچار خلاص کن ویژه در جهت حرف H ، درب را اصطلاحاً خلاص مینماییم تا بتوان آن را بصورت دستی باز و بسته نمود.

۸ – برگشت به حالت اتوماتیک

برای برگشت به حالت اتوماتیک فقط کافیست ابتدا برق ورودی سیستم را قطع کنید تا در صورت استارت اتفاقی، امکان خطر وجود نداشته باشد. سپس آچار خلاص کن را مانند **شکل ۱۶** در جهت حرف A و تا قفل شدن جک، بچرخانید. حال برق ورودی را وصل نمایید.





۹ – ماژول گیرنده:

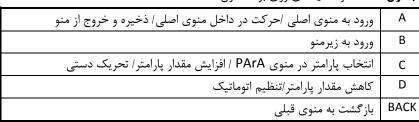
دارای مدولاسیون ASK در فرکانس۴۳۳ MHz و قابلیت ذخیره سازی تا ۹۰ ریموت با فرمت کد-لرنینگ می باشد. برای برنامه ریزی ریموت کنترل، بترتیب زیر عمل میکنیم. البته تنظیمات تمامی عملکردها در جدول ۳ قابل مشاهده است.

ه ۱ – عملكرد كليدها و كانال ها :

توجه ۱: در این دفترچه، دکمه های روی بورد کنترل را اصطلاحاً «کلید» و دکمه های روی ریموت کنترل را «کانال» نامیده ایم. توجه ۲: عملکرد کلیدهای تابلوی کنترل بشرح جدول ۵ است اما عملکرد کانال های ریموت توسط کاربر قابل برنامهریزی است یعنی هریک از دستورات چهارگانه فوق (۱ تا ۴) را میتوان برای هریک از کانال های ریموت تعریف نمود.

شکل ۱۷-۱: کلیدهای بورد کنترل

جدول ۵: عملکرد کلیدهای روی برد کنترل





نکته مهم: کارکرد ذخیره نمودن توسط کلید A ، همانطور که در جدول ۵ گفته شد صرفاً برای مقدار پارامترهاست و ذخیـره سـازی و لـرن کردن (لرن=تعریف عملکرد برای هر کانال از ریموت) سایر موارد، در صفحه بعد به تفکیک بیان شده است.

۱۱ – برنامه ریزی ریموت کنترل :

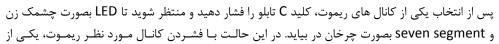
با دو بار زدن کلید A از بورد کنترل وارد منوی A و با زدن کلید B وارد منوی A و با زدن کلید C ، کانال های زیر C ، کانال های زیر برای کد دادن ریموت قابل انتخاب هستند. پس از کلید A ، کانال های زیر از ریموت کنترل را انتخاب نمایید:

۱- کانال A : باز و بسته کردن درب دو لنگه (پیغام Ln-A قابل مشاهده است).

۲- کانال B : باز و بسته کردن درب تک لنگه در درب های دو لنگه (پیغام Ln-B قابل مشاهده است).

۳- کانال C : فرمان به رله پارکینگ (پیغام Ln-C قابل مشاهده است).

۴- کانال D : قفل کردن سیستم در زمان باز بودن در یا حالت اسباب کشی (پیغام Ln-D قابل مشاهده است).



دستورات ۱ تا ۴ فوق به آن معرفی میگردد و در همان لحظه عبارت OH روی seven segment نمایان میگردد. همچنین بطور اتوماتیک به هر ریموت، که معرفی میشود، یک شماره اختصاص داده میشود که با ورود به زیرمنوی Ln-A و یک بار زدن کانال معرفی شده و هر ریموت، شماره آن ریموت نمایش داده میشود.

۱۲ – یاک کردن ریموت کنترل:

الف: پاک کردن همه ریموت ها:

ابتدا باید توسط کلید A تابلو ، وارد منوی rAdl شوید. سپس با فشردن کلید B ، منوی Er-A را انتخاب کنید و با فشردن کلید C عبارت eves عبارت BACK معنای : آیا مطمئن هستید، نمایان می گردد. با فشردن مجدد کلید C کلیه ریموت های موجود در سیستم پاک می گردد. حال با BACK معنای : آیا مطمئن هستید، نمایان می گردد. در حین عملیات پاکسازی ریموت، لامپهای داخل seven segment به صورت چرخان در می آید.

ب: پاک کردن یک ریموت خاص:

ابتدا باید توسط کلید A تابلو، وارد منوی rAdl شوید سپس با فشردن کلید B منوی Er-1 را انتخاب کنید و با فشردن کلید C عبارت Er00 را ببینید و سپس با کلید C و D ، شماره ریموت را وارد نموده و با کلید B به منوی YES بروید و با کلید C پاک شدن آن را تایید نموده و با BACK از منوها خارج شوید. در حین عملیات پاکسازی ریموت، لامپهای داخل seven segment به صورت چرخان در می آید.

۱۳ – تنظیمات یار امتر

سه بار کلید A موجود بر روی تابلوی کنترل را بزنید تا به گزینه PArA برسید سپس کلید B را بزنید حال پارامترهای معرفی شده در صفحه بعد، قابل رویت است. میتوانید با زدن کلید B به سمت پایین و با زدن کلید BACK به سمت بالا بروید می توانید پارامتر دلخواه را با کلید C انتخاب کنید و با کلید مای C و مقدار پارامتر مورد نظر را کاهش یا افزایش دهید. برای خروج بدون ذخیره پارامترها کلید BACK را بزنید. کلید هم برای ذخیره مقدار هر پارامتر و ذخیره همزمان است.



شکل ۱۷-۱: کانال های ریموت

جدول ٣: تنظيمات

	توضيحات	project	فاكريسو	بقنار اوليه
E-E4	فعالسازي فرمان خارجي نك لنكه		3.5	فعال
E-EŁ	فعائسازی فرمان خارجی دو انگه		≥	فعال
E-UE	فعالسازی نست مونورها قبل از حراکت			فعال
E-NF	غیرفعال کردن چشمی در دور آهسته	**	5±	غيرفعال
E-HY	فعالسازی و تعیین زمان حالت هیدرولیک (ساعت)	0	18	0
E-LE	باز شدن قفل برقی توسط کانال D			فيرفعال
E-Pb	التخاب رله ياركبنك بعنوان فلاشر			غيرفعال
E-C0	نوع فرمان بستن 0 : فقط با تایم و چشمی، 1 : با تایم و چشمی و ریموت	1	0	1
E-PC	فعالسازی تست اولیه چشمی ها	-	94	فعال
E-FC	انخاب حالت دو کاتال کاتال A باز کاتال B بسته	:43	3	فيرفعال
E-LP	کابل A باز کابال B بسته انتخاب رابه باز کینگ بهنوان فقل برفی (قالبه)	0	60	0
E-PR	زمان وصل راه بارکینگ (دفیقه)	0	100	0
E-FL	فلاشر فاقد مدار جشمك زن	*		فعال
E-NP	قطع فرمان توقف در باز شدن	:*:	-88	نيرفعال
E-r5	حرکت معکوس در بازشدن برای فقل برقی		38	فيرفعال
E-PL	زمان پس زدن درب ها پس از بسته شدن (ثالیه)	0	2.0	0
t-St	زمان فشار نهایی در بسته شدن (ثانیه)	0	5.0	1.5
E-C5	فعالسازى فشار نهايى		- S	فيرفعال
E-US	فعالسازی میکروسوئیچ 0 : فاقد میکروسوئیچ : 1 : ترمالی باز 2 : ترمالی بسته	0	2	0
E-PE	زمان گبر شونده از کل زمان باز شدن. برای عام پیاده درب تک لنگه	0	99.9	0
E-Pd	فعالسازى فرمان تک لنکه	100	*	فيرفعال
P3-3	تاخیر در پسته شدن درب ۱ (ثانیه)	0	30	3

日 ま

15

15

15

15

5

5

0

0

0

2

2

غيرفعال

90

10

2

B1

B1

B1

B1

BÎ

B↑

B1

BÎ

B↑

B↑

B1

B↑

B1

B[↑]

В1

B↑

B1

B↑

B1

B↑

B1

B1

0 99.9

0 99.9

0 99.9

0 99.9

99.9

99.9

99.9

99.9

99.9 0

99.9

99.9

9

6

6 2

6

0 1800

0 4.0 0.6

0 99.9

توضيحات

زمان باز شنن درب ۱

زمان باز شدن درب ۲

زمان بسته شدن درب ۱

زمان بسته شدن فرب ۲

رمان دور آهسته در باز شدن درب

مان دور اهت در باز شدن درب

زمآن دور أهسته در بسته شدن

زمان دور اهسته در بسته شدن

زمان استارت دور اهسته در باز

زمان استارت دور اهسته در باز

زمان استارت دور اهسته در بسته شدن درب ۱ زمان استارت دور اهسته در بسته شدن درب ۲ شدن درب ۲

درب ۱ پس از فرمان چشمی تنظیم دفیق زمان بازشدن مجدد درب ۲ پس از فرمان چشمی

تنظيم دور أهسته درب ١

تنظیم دور اهسته درب ۲

تنظيم دور أهسته استارت درب ١

تنظيم دور أهسته استارت درب ٢

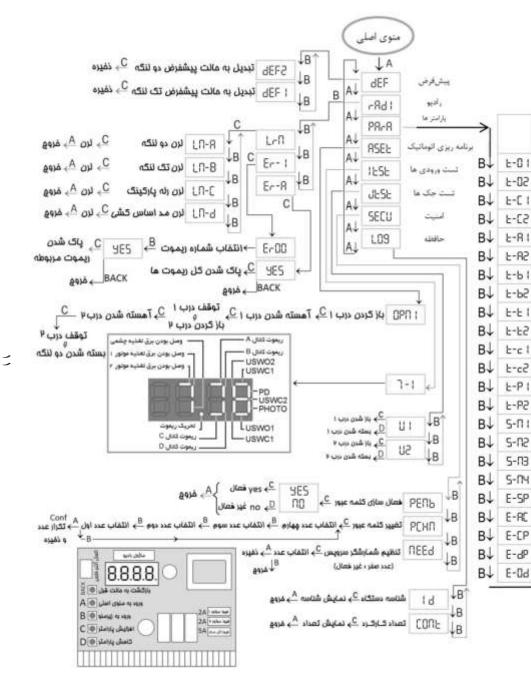
توقف قبل از دور اهسته

بسته شدن خود کار (تانیه)

بسته شدن خودگار پس از عبور ا

تاخير عملكرد جشمي براى علبو

10 | 0 | تاخير در باز شدن درب ۲ (تانيه)



۱۴- برخی از قابلیتهای مدار فرمان:

نمایشگر ۴ رقمی	قابلیت پاک کردن ریموت خاص
تنظیمات با دقت ۰.۱ ثانیه	قابليت مشاهده شماره ريموت
قفل نصاب	حفاظت ولتاژ خروجی در برابر اتصال کوتاه و نمایش پیغام خطا
تنظیمات حالت بدهکاری و تنظیمات دستگاه روی تعداد کارکرد خاص	تست خروجی موتور قبل از فرمان
(NEED)	
قابلیت بستن فرمانهای خارجی جهت جلوگیری از نصب رسیور خارجی	

توجه: در صورت فعال کردن کلمه عبور، برای ورود به هرکدام از منوها کلمه عبور پرسیده میشود که به صورت زیر عمل مینماییم:

جدول پیغام های سیستم:

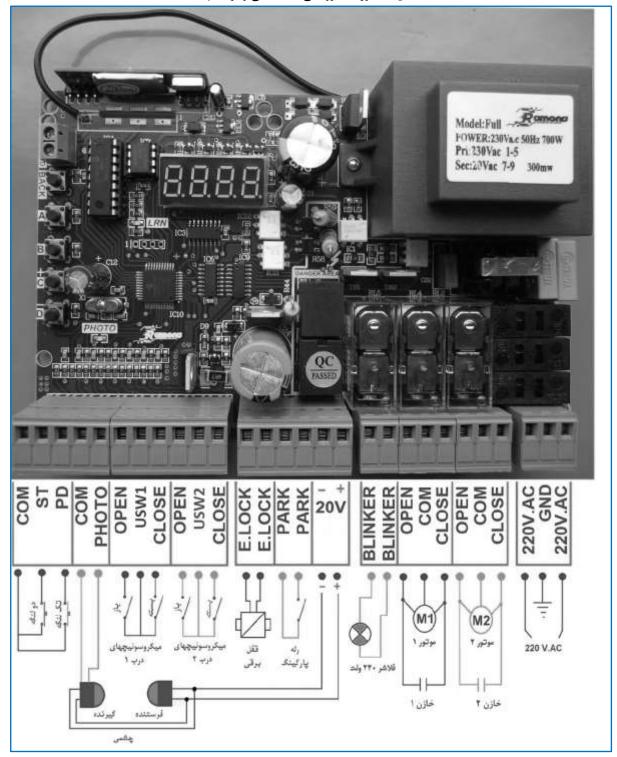
راهكار	توضيحات	نوع پيغام
	در حال بستن	CL05
	خطا	Err
	فعال	YES
	غير فعال	ПО
چک کردن سیمهای موتورها	هر دو موتور قطع است	UEEr
چک کردن سیمهای موتور ۲	موتور ۲ قطع است	NSE-
چک کردن سیمهای موتور ۱	موتور ۱ قطع است	U 1Er
	انجام شد	0H
	پسوورد را وارد کنید.	PR55
	دوباره وارد كنيد	CONF
ترمینال PHOTO اتصال کوتاه شود.**	خطای ولتاژ چشمی	PErr

راهكار	توضيحات	نوع پيغام
	فرمان خارجی دو لنگه	Strt
	فرمان خارجي تک لنگه	PEd
	کلید B تحریک شده	£5_b
	کلید C تحریک شده	£5_C
	کلید D تحریک شده	F2 ⁻ 9
	کلید BACK تحریک شده	£5_E
	کانال A ریموت تحریک شده	r_5E
	کانال B ریموت تحریک شده	r_Pd
	کانال C ریموت تحریک شده	r_Pr
	کانال D ریموت تحریک شده	r_LO
	چشمی تحریک شده	PHOL
	در حال باز کردن	OPEN

*: در صورتی که چشمی خراب باشد یا مشکلی در ارتباطش با بورد کنترل وجود داشته باشد (پیغام PErr) و یا اینکه به کاربر نخواهد از آن استفاده نماید، باید ترمینال PHOTO را مانند شکل ۱۸، اتصال کوتاه نمود.

شکل ۱۸: نحوه اتصال کوتاه ترمینال چشمی (PHOTO) در صورت نیاز





شکل ۱۹: بورد الکترونیکی ، سیمکشی و ترمینالها

۱۶ – نگهداری

بمنظور کارکرد ایمن ساختار و سالم بودن درب و لولاها و همچنین تجهیزات ایمنی درب بازکن باید بطور دوره ای بررسی شود.

۱۷ – تعمیرات

برای تعمیرات با نمایندگی فروش شرکت راماپارسیان تماس گرفته شود.